

Tous les documents associés aux directives techniques (2006/42/EC), tels que les guides d'utilisation, ne sont disponibles qu'en anglais.

Robot

Contrôleur

Câble

RoHS

Accessoire F

Spécifications E/S du contrôleur

Matériau du robot/Traitement de surface

Spécifications générales

Spécification du contrôleur P393 Graphique sur la durée du cycle P397 Spéc. salle blanche P381

Spécifications standard Terminologie P396

Type	Guide (mm)	Répétabilité du positionnement (mm)	Capacité de charge maximale (kg)	Force de poussée maximale (N)	Course (mm)	Vitesse maximale (mm/s)	Durée de vie nominale	Contrôleur Alimentation d'entrée	Nombre maximal de points de positionnement
RS1	02	±0.02	Horizontal	6	50~400 (pas de 50)	100	10,000km ou plus	24V CC ±10%	255 points
	Vertical		4	300					
	12		2	600					

Diagrammes techniques

Dimensions et masses

Dimensions · Masse									
Type	Course (mm)	50	100	150	200	250	300	350	400
RS1	L	266	316	366	416	466	516	566	616
	A	2	3	4	5	6	7	8	9
	B	3	4	5	6	7	8	9	10
	C	50	100	150	200	250	300	350	400
	Masse (kg)	1.5	1.6	1.7	1.8	2.0	2.1	2.2	2.3

Le type "à frein" est 0.2kg plus lourd.

Réf. pièce			Sélections			
Type	Guide (mm)	avec ou sans frein (1)	Contrôleur	Module E/S	Longueur du câble (m)	Course (mm)
RS1	02	Sans : ne rien inscrire Avec : B	C1 24V CC±10%	NPN : N PNP : P CC-Link : C DeviceNet : D	1 3 5 10 (câble élastique)	50~400 (Incrément de 50mm)
	06					
	12					

(1) Choisir le type "avec frein" en cas d'utilisation dans des applications verticales.

Exemple de commande

Réf. pièce - Contrôleur - Module E/S - Longueur du câble - Course

RS102B - C1 - N - 3 - 400

Délai de livraison (jours)

10 Jours

Réf. pièce	Prix unitaire en € 1~5 unité(s)							
	Course (mm)							
	50	100	150	200	250	300	350	400
RS1__								
RS1_B								

Prix du corps du robot

Réf. pièce	50	100	150	200	250	300	350	400
RS1__								
RS1_B								

Prix du contrôleur

Types	Module E/S	Prix unitaire en € 1~5 unité(s)
C1	N	
	P	
	C	
	D	

Prix du câble

Longueur du câble (m)	Prix unitaire en € 1~5 pièce(s)
1	
3	
5	
10	

Remarque

Aucun circuit d'interruption de l'alimentation n'est installé sur ce contrôleur afin qu'il puisse s'adapter aux divers niveaux de sécurité. Veiller à fabriquer un circuit d'interruption de l'alimentation externe et à installer un circuit d'arrêt d'urgence. Exemples de circuits P394

Calculs de prix

(prix du corps du robot)+(prix du contrôleur)+(prix du câble)=prix total
<Ex.> Pour RS102-C1-N-3-400,
(prix du corps du robot)+(prix du contrôleur)+(prix du câble)=prix total
379,00€ + 135,00€ + 55,00€ = 569,00€

Charge en porte-à-faux admissible

Moment statique admissible

Utilisation horizontale

Montage au mur

Utilisation verticale

Schéma du moment

Diagrammes de charge

Tableaux de données

Guide	Masse	A	B	C
02	6kg	863	40	60
	4kg	869	61	92
06	4kg	567	56	84
	3kg	556	76	112
	2kg	687	116	169
12	2kg	667	107	152
	1kg	807	218	292

Guide	Masse	A	B	C
02	6kg	39	26	789
	4kg	72	48	829
06	4kg	63	43	507
	3kg	92	62	516
	2kg	149	102	656
12	2kg	133	93	611
	1kg	274	204	776

Guide	Masse	A	C
02	4kg	53	53
	2kg	118	118
06	2kg	107	107
	1kg	223	223
12	1kg	204	204
	0.5kg	407	408

Modifications

Réf. pièce - Contrôleur Types - E/S Types - Longueur du câble - Course - (G, E, etc.)

RS102B - C1 - N - 3 - 400 - G-E

Exemples de prix

Les prix s'appliquent aux références de pièce indiquées à gauche.

(prix du corps du robot)	+	(prix du contrôleur)	+	(prix du câble)	+	
514,00€		135,00€		55,00€		
(frais de modification du type de graisse)	+	(frais de modification de la position de repos)				
45,00€		0,00€				
						= 749,00€

Modifications	Modification du type de graisse	Terminal portable	Terminal portable	Logiciel d'assistance	Logiciel d'assistance	Câble E/S	Manuel d'instructions	Manuel d'instructions	Modifications de la couleur du plastique
Code	G	E	H	D	S	R	T	MJ · ME	KJ · KE
Spéc.	La graisse est remplacée par une graisse à faible production de particules. (NSK LG2)	La position de repos est transférée de l'autre côté du moteur.	Terminal portable fourni avec les spécifications standard. Spécifications P359, 395	Terminal portable fourni avec les spécifications avec commutateur d'homme mort. Spécifications P359, 395	Logiciel d'assistance fourni avec un câble de communication USB. Spécifications P359, 395	Logiciel d'assistance fourni avec un câble de communication RS232C. Spécifications P395	Le câble E/S est fourni. Requis pour les configurations NPN/PNP. Spécifications P360, 395	Pour les structures principales du robot. Le manuel d'instructions est fourni. MJ : japonais ME : anglais	Pour les contrôleurs Le manuel d'instructions est fourni. KJ : japonais KE : anglais
Supplément de prix	45,00	Gratuit	343,00	568,00	177,00	140,00	19,00	12,00	12,00

Pour les options, se reporter à la P395 Tous les documents associés aux directives techniques (2006/42/EC), tels que les guides d'utilisation, ne sont disponibles qu'en anglais.